

TDP004

Arv, Polymorfi, OOA

Eric Ekström

Institutionen för datavetenskap

- 1 **Listor i C++**
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

Vektorer

- En vektor lagrar en sekvens av värden
- Vi måste ange datatypen för värden som ska lagras i sekvensen
- Alla värden har samma datatyp.

```
#include <vector>

int main()
{
    std::vector<int> v { 1, 5, 2 };
    std::cout << v.at(0) << v.at(1) << v.at(2) << std::endl;
    return 0;
}
```

Vektorer

- Vi kan lägga till värden sist i en vektor
- Vad mer kan vi göra med en vektor? Kolla [cppreference](#)!

```
#include <vector>

int main()
{
    std::vector<int> v {};
    v.push_back(1);
    v.push_back(5);
    v.push_back(2);

    std::cout << v.at(0) << v.at(1) << v.at(2) << std::endl;
    return 0;
}
```

- 1 Listor i C++
- 2 **Specialisering (Arv)**
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

Specialisering - Två snarlika klasser

```
class Rectangle
{
public:
    Rectangle(int x, int y,
              int w, int h);

    float area() const;
    void print_pos() const;

private:
    int xpos;
    int ypos;
    int w;
    int h;
};
```

Specialisering - Två snarlika klasser

```
class Rectangle
{
public:
    Rectangle(int x, int y,
              int w, int h);

    float area() const;
    void print_pos() const;

private:
    int xpos;
    int ypos;
    int w;
    int h;
};
```

```
class Circle
{
public:
    Circle(int x, int y,
           float r);

    float area() const;
    void print_pos() const;

private:
    int xpos;
    int ypos;
    float r;
};
```

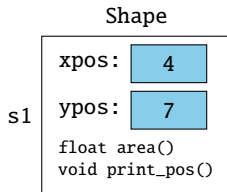
Specialisering - Basklass

```
class Shape
{
public:
    Shape(int x, int y)
        : xpos {x}, ypos {y}
    {}

    float area() const;
    void print_pos() const;

private:
    int xpos;
    int ypos;
};
```

```
int main()
{
    Shape s1 {4, 7};
}
```



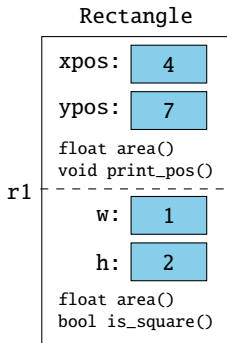
Specialisering - Basklass

```
class Rectangle : public Shape
{
public:
    Rectangle(int x, int y,
              int w, int h)
        : Shape {x, y}, w {w}, h {h}
    {}

    float area() const;
    bool is_square() const;

private:
    int w;
    int h;
};
```

```
int main()
{
    Rectangle r1 {4, 7, 1, 2};
}
```



Specialisering - Härledd klass

- Härledda klassen ska alltid initiera sin basklassdel genom att anropa basklassens konstruktor

```
Rectangle(int x, int y, int w, int h)  
  : Shape {x, y}  
  {}
```

- Vi kan göra explicita anrop till basklassens version av en funktion.

```
Shape::area()
```

- Basklassens privata medlemmar går inte att komma åt från den härledda klassen.

- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding**
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

Statisk bindning

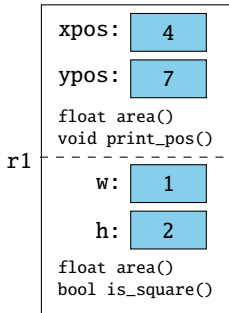
Hur vet kompilatorn vilken funktion som ska anropas?

```
Rectangle r1 {4, 7, 1, 2};

Shape& s1 {r1};

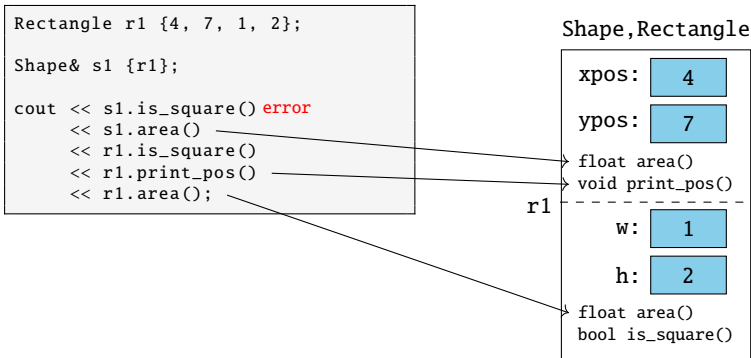
cout << s1.is_square()
      << s1.area()
      << r1.is_square()
      << r1.print_pos()
      << r1.area();
```

Shape, Rectangle



Statisk bindning

Hur vet kompilatorn vilken funktion som ska anropas?

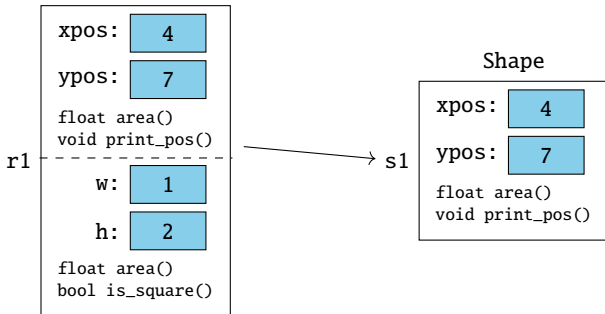


Slicing

```
Rectangle r1 {4, 7, 1, 2};
```

```
Shape s1 {r1}; // Kopia!
```

Shape, Rectangle



- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 **Polymorfi**
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

Härledda klasser

Vilken funktion kommer anropas (med statisk bindning)?

```
vector<Shape*> v {};  
  
v.push_back(new Shape{...});  
v.push_back(new Rectangle{...});  
v.push_back(new Circle{...});  
  
for (Shape* s : v)  
{  
    cout << s->area() << endl;  
}
```


Polymorfi

Vi vill att varje härledd klass ska ha sin egen specialiserade implementation av en funktion.

Vi vill att den härledda klassens implementation anropas automatiskt istället för basklassens.

Dynamisk bindning

```
class Shape
{
public:
    ...

    virtual float area() const
    {
    }
};
```

```
class Rectangle : public Shape
{
public:
    ...

    float area() const override
    {
        return x * y;
    }
};
```

Härledda klasser

Vilken funktion kommer anropas (nu med dynamisk bindning)?

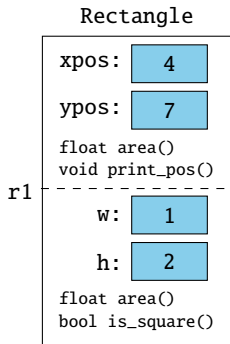
```
vector<Shape*> v {};  
  
v.push_back(new Shape{...});  
v.push_back(new Rectangle{...});  
v.push_back(new Circle{...});  
  
for (Shape* s : v)  
{  
    cout << s->area() << endl;  
}
```

Virtuell destruktör

```
Shape*      s {new Rectangle{...}};
Rectangle * e {new Rectangle{...}};

delete s;
delete e;
```

```
class Shape
{
public:
    ...
    virtual ~Shape() = default;
    ...
};
```



Abstrakt klass

Problem:

- Ibland har en basklass ingen rimlig implementation av en funktion.

```
class Shape
{
public:
    Shape(int x, int y);

    virtual double get_area() const
    {
        // ???
    }

private:
    int x, y;
};
```

Abstrakt klass

Lösning:

- Sätt implementationen i basklassen till noll (pure virtual).
- En härledd klass måste implementera funktionen.
- Klassen är nu abstrakt. Det går inte att skapa instanser av en abstrakt klass.

```
class Shape
{
public:
    Shape(int x, int y);

    virtual double get_area() const = 0

private:
    int x, y;
};
```

Interface

- En abstrakt klass med endast “pure virtual”-funktioner.
- Ett interface är som att ärva en designspecifikation, eftersom härledda klasser måste implementera alla “pure virtual”-funktioner.
- Samma princip som en abstrakt datatyp.

```
class Stack_Interface
{
public:
    virtual int top() const = 0;
    virtual void pop() = 0;
    virtual void push(int i) = 0;
    virtual int size() const = 0;
    virtual bool is_empty() const = 0;
};
```

using och delete

Det går att välja vilka medlemsfunktioner från basklassen som ska finnas i den härledda klassen.

- using - använd en implementation från basklassen.
- delete - ta bort en implementation.

```
class Point : public Shape
{
public:
    using Shape::Shape;

    float area() const = delete;
};
```


Exempel

- `std::ostream` är i själva verket basklassen till
 - `std::ostream`
 - `std::ofstream`
- `std::istream` är i själva verket basklassen till
 - `std::istream`
 - `std::ifstream`
- Möjliggör att återanvända samma kod för olika typer av strömmar.

Läs mer på <https://en.cppreference.com/w/cpp/io>

- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet**
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

Synlighet

I en klass kan vi sätta synlighet på medlemmarna.

- public - tillgänglig utanför klassen
- private - endast tillgänglig inom klassen.

Hur blir det med arv?

Ibland vill vi att härledda klasser ska komma åt medlemmar, men ingen utanför klasshierarkin ska komma åt dem.

Synlighet

I en klass kan vi sätta synlighet på medlemmarna.

- public - tillgänglig utanför klassen
- private - endast tillgänglig inom klassen.
- protected - som private men tillgänglig från härledda klasser.

Synlighet

```
class Person
{
public:
    Person(string const& n,
           string const& p);
    string get_phone() const;
    void print_info(ostream& os) const;

protected:
    string name;
    string phone;

};
```

```
class Employee : public Person
{
public:
    Employee(string const& n,
             string const& p,
             string const& w,
             int s);

    string get_phone() const
    {
        return phone + work_phone;
    }

private:
    string work_phone;
    int salary;

};
```

Synlighet

Varför behövs `public` vid arv?

```
class Employee : public Person
```

Vad händer om vi skriver något annat?

- `public` - medlemmar i basklassen behåller deklarerat skydd i härledd klass.
- `protected` - publika medlemmar blir skyddade i härledd klass.
- `private` - alla medlemmar i basklassen blir privata i härledd klass.

Om inget deklarerats väljs `private`.

- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys**
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

Objektorienterad analys (OOA)

1. Finn objekten
(leta substantiv)
2. Klassificera objekten
CRC (namn, ansvar, samarbeten)
3. Beskriv relationer
(arv eller association)
4. Identifiera aktörer och användningsfall

Objektorienterad analys (OOA)

Steg 1: Finn objekten

Ett förslag till hur man ska finna objekt är att läsa kraspecifikationen och notera förekommande substantiv.

Objektorienterad analys (OOA)

Steg 2: Klassificera objekten

Varje objekt från steg 1 ska representeras som en klass. Skriv ned klassens:

- namn - Engelska namn, substantiv, singular.
- ansvar - operationer som kan utföras på eller av objektet.
- samarbetspartners - Vilka andra klasser som klassen behöver samarbeta med för att utföra sina åtaganden.

Objektorienterad analys (OOA)

Steg 3: Beskriver relationer

Bestäm de relationer som finns mellan klasserna:

- arv - x är en specialisering av y
- komposition - x består av y (x finns inte utan y)
- aggregation - x består av y
- association - x känner till y

Objektorienterad analys (OOA)

Steg 4: Aktörer och användningsfall

Ett användningsfall är en interaktion som kan inträffa under exekvering.

- Identifiera en interaktion och beskriv vilka komponenter som är inblandade i att hantera den.
- Syftet är att få en djupare insikt i samarbetet mellan objekt.
- Kan resultera i nya ansvar, klasser eller samarbeten, eller att klasser som inte används tas bort.

- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC**
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

CRC-kort

Klassnamn	
Ansvar	Kollaboratörer

Class-Responsibility-Collaborators

CRC-kort - Exempel

Bil	
Svänga Accelerera	Ratt, Hjul Pedal, Motor Person

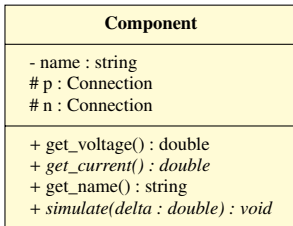
- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML**
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

UML-diagram

- Visuell representation av projektets design
- Oberoende av programmeringsspråk
- Standardiserad representation
- Innehåller:
 - Klasser med alla medlemmar
 - Relationer mellan klasser

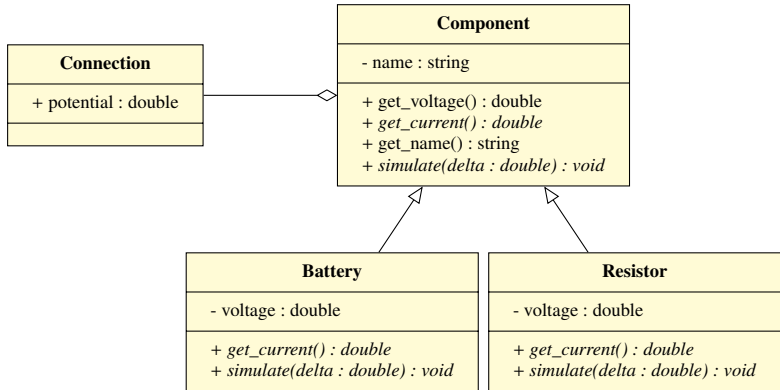
UML-diagram

Hur representeras en klass?

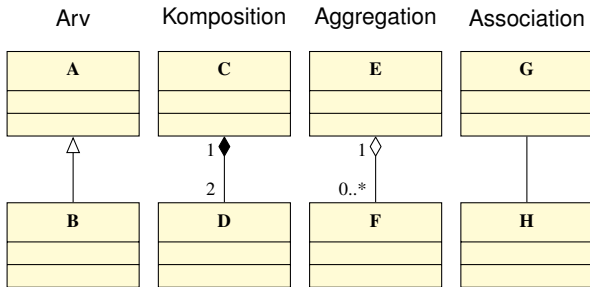


- + public
- - private
- # protected

UML-diagram



UML-diagram



“B är en A”

“C består av två D”

“E har av noll eller flera F”

“G känner till H”

UML-diagram i kod

```
class Component
{
public:
    Component() = default;

private:
    vector<Connection*> connections; // Aggregation
    std::string name;               // Komposition
};

class Battery : public Component // Arv
{
    //...
};
```

- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main**
- 10 Typkonvertering

Argument till main

```
#include <iostream>
using namespace std;

int main(int argc, char* argv[])
{
    cout << "nr of arguments: " << argc << endl;
    cout << argv[0] << " : " << argv[1] << endl;
    return 0;
}
```

```
$ ./a.out Hej!
nr of arguments: 2
./a.out : Hej!
```

Argument till main

```
#include <iostream>
#include <sstream>
using namespace std;

int main(int argc, char* argv[])
{
    istringstream iss { argv{1} };
    double argument1 {};
    iss >> argument1;
    cout << argument1 << endl;

    int argument2 { stoi(argv[2]) };
    cout << argument2 << endl;
    return 0;
}
```


Argument till main

```
#include <iostream>
#include <sstream>
using namespace std;

int main(int argc, char* argv[])
{
    if (argc != 2)
    {
        cerr << "Error: Fel antal argument" << endl;
        return 1;
    }

    istringstream iss { argv{1} };
    double argument1 {};
    if (not iss >> argument1)
    {
        cerr << "Error: Inargumentet måste vara ett flyttal" << endl;
        return 2;
    }
}
```

- 1 Listor i C++
- 2 Specialisering (Arv)
- 3 Statisk binding
- 4 Polymorfi
- 5 Synlighet
- 6 Objektorienterad analys
- 7 CRC
- 8 UML
- 9 Argument till main
- 10 Typkonvertering

Explicit typkonvertering i C++

- `static_cast`
- `dynamic_cast`
- `const_cast`
- `reinterpret_cast`
- (C-style cast)

Statisk typkonvertering

```
int main()
{
    char c {'i'};
    int i { static_cast<int>(c) };

    float f { 3.14 };
    double d { static_cast<double>(f) };
}
```

Dynamisk typkontroll

När du behöver komma åt en medlemsfunktion som enbart finns i en viss härledd klass.

Funktionen är olämplig att konvertera till en virtuell funktion i basklassen.

Vi kan kontrollera om en basklasspekare i själva verket pekar på ett objekt av en härledd typ.

```
vector<Shape*> v {  
    new Rect    {1,2,3,4},  
    new Circle {1,2,5},  
    new Rect    {1,1,2,2}  
};  
  
for (Shape* s : v)  
{  
    Rect* r { dynamic_cast<Rect*>(s) };  
    if (r != nullptr)  
    {  
        cout << r->is_square() << endl;  
    }  
}
```

C-style cast

```
float f {};  
int i { (int) f };
```

Använd ej!!!!

Använd inte C-style casts!

Typkonverterande konstruktörer

En konstruktor som endast tar ett argument kan användas för typkovertering.

```
class Time
{
public:
    Time(std::string const& str);
};

void foo(Time const& t)
{
    std::cout << "En typkonvertering hände!";
}

int main()
{
    std::string str {};
    foo(str);
}
```

Typkonverterande konstruktörer

En konstruktor som endast tar ett argument kan användas för typkovertering.

```
class Time
{
public:
    explicit Time(std::string const& str);
};

void foo(Time const& t)
{
    std::cout << "En typkonvertering hände!";
}

int main()
{
    std::string str {};
    foo(str); // kompilerar ej!
}
```


Typkonverterande operator

```
class Time
{
public:
    operator int()
    {
        return 5;
    }
};

void bar(int i)
{
    std::cout << "En annan typkonvertering hände!";
}

int main()
{
    Time t {};
    bar(t);
}
```

www.ida.liu.se/~TDP004/